SURAT PERNYATAAN PENGECEKAN SIMILARITY ATAU ORIGINALITY

Yang bertanda tangan di bawah ini Rektor Universitas Nahdlatul Ulama Surabaya, Menyatakan dengan sebenarnya bahwa karya ilmiah yang diajukan sebagai bahan Penilaian Penetapan Angka Kredit dan Kenaikan Jabatan Akademik/Fungsional dosen ke Asisten Ahli atas nama:

Nama	: Dr. Teguh Herlambang, S.Si., M.Si	
NPP	: 1306907	
NIDN	: 0722118701	
Tempat, tanggal lahir	: Surabaya, 22 Nopember 1987	
Jurusan/Program Studi	: S-1 Sistem Informasi	
Unit Kerja	: Fakultas Teknik	
	Universitas Nahdlatul Ulama Surabaya	

Telah dilakukan pengecekan Similarity atau Originality karya ilmiah melalui Turnitin dengan hasil sebagai berikut:

No	Judul		Hasil	
1	Preliminary Numerical Study on Designing Navigation and	24%	Similarity	
	Stability Control Systems for ITS AUV	Index		
2	Navigation and Guidance Control System of AUV with Trajectory	13%	Similarity	
	Estimation of Linear Modelling	Index		
3	Ensemble Kalman Filter with a Square Root Scheme (EnKF-SR)		Similarity	
	for Trajectory Estimation of AUV SEGOROGENI ITS	Index		
4	Application Ant Colony Optimization on Weight Selection of		Similarity	
	Optimal Control SEIR Epidemic Model	Index		
5	Estimasi Posisi Mobile Robot Menggunakan Metode Akar Kuadrat	24%	Similarity	
	Unscented Kalman Filter (AK-UKF)	Index		
6	Estimasi Posisi Magnetic Levitation Ball Menggunakan Metode	3%	Similarity	
	Akar Kuadrat Ensemble Kalman Filter (AK-EnKF)	Index		

Demikian surat pernyataan ini saya buat untuk dipergunakan sebagaimana mestinya.

Surabaya, 26 Maret 2018

Rektor UNUSA

UNISA

Prof. Dr. Ir. Achmad Jazidie, M. Eng

Ensemble Kalman Filter with a Square Root Scheme (EnKF-SR) for Trajectory Estimation of AUV SEGOROGENI ITS

ORIGINALITY REPORT



Submitted to International Islamic University 4 Malavsia Student Paper

2%

5	scholarbank.nus.edu.sg	2%
6	www.sachverstaendigenrat-wirtschaft.de	1%
7	76.72.169.245 Internet Source	1%
8	nptel.ac.in Internet Source	1%
9	Joshi, Sneha D., and D. B. Talange. "Integer & fractional order PID Controller for fractional order subsystems of AUV", 2013 IEEE Symposium on Industrial Electronics & Applications, 2013. Publication	1%

Exclude quotes	On	Exclude matches	< 1%
Exclude bibliography	On		